明 細 書

パレット交換装置を備えた工作機械設備

技術分野

本発明は、パレットを垂直面に着脱可能に取付ける工作機械のテーブル又はパレット取付台に対して、パレットを垂直に保持した状態で交換するパレット交換装置を備えた工作機械設備に関する。

背景技術

ワークをパレットに固定した状態でそのパレットを工作機械のテーブル又はパレット取付台に着脱可能に取付けて、該ワークを加工するようにした工作機械は既に広く使用されており、こうした工作機械において未加工ワークと加工済ワークとを交換するためのパレット交換装置が用いられる。従来一般的に用いられているパレット交換装置は、垂直に立向きに設けられた回転軸を挟んで互いに反対方向に水平に延びるアーム上に新旧パレットを載置して、前記回転軸を180°回転して、新旧パレットの位置を入替えることにより、パレットを交換している。

上述したパレット交換装置は、パレットを水平に支持するように構成されているが、パレットを垂直に支持するようにしたパレット交換装置もある。

例えば、国際公開WO 01/94071号公報には、主軸の先端に対面するように配置され水平軸線周りに回転可能に設けられたパレット取付台が開示されている。このパレット取付台は、背中合わせの2つのパレット取付面を有しており、該パレット取付台を水平軸線周りに180°回転することにより、新旧パレットを交換するようにな

っている。

米国特許第5172464号明細書は、工作機械に隣接して水平 方向に延びる回転軸の周りに等角度間隔で放射状の複数のパレット ホルダを配設し、各パレットホルダ上にワークを固定するパレット を取付けたパレットマガジンが開示されている。このパレットマガ ジンの一つの垂直に支持されたパレットを工作機械の垂直なテーブ ルとの間で交換するようにしたものである。

国際公開W0 01/94071号公報および米国特許第5172464号明細書には、垂直軸線周りに回転するパレット支持部材の両側面に垂直にパレットを取付けるようにしたパレット交換装置は開示されていない。

発明の開示

上述した、垂直軸線周りに回転するアーム上に水平にパレットを支持する従来技術によるパレット交換装置や、国際公開W0 01/9407 1号公報および米国特許第5172464号明細書に開示されているパレット交換装置では、平板状に広がる大型のワークの場合パレット自体も大型化し、しかもパレット交換動作に必要な面積も大型化し、パレット交換装置を設置するために必要な床面積が大きくなる問題がある。

本発明は、こうした従来技術の問題点を解決することを技術課題としており、平板状に広がる大型のワークを取付可能なパレットを 交換する際、大きな床面積を必要としないパレット交換装置を備え た工作機械設備を提供することを目的とする。

前述の目的を達成するため本発明では、テーブル又はパレット取付台に取付けられるパレットを自動交換するパレット交換装置を備えた工作機械設備において、

水平軸線周りに回転可能に支持され前端に工具を装着する主軸と、前記主軸の前面に対面し、垂直面にパレットを着脱可能に取付けるテーブル又はパレット取付台とを有して、前記パレットに固定されたワークを加工する工作機械と、

前記テーブル又はパレット取付台に隣接して設けられ、パレット交換装置の基台となるベースと、前記ベースに垂直軸線を中心として回転割出し可能に設けられ、少くとも2つの垂直なパレット取付面を有して前記パレットを着脱可能に取付けるパレット支持部材と、前記テーブル又はパレット取付台と前記パレット支持部材との間で前記パレットを垂直状態で移動させて載せ換えるパレット移動手段とを有するパレット交換装置と、

を具備するパレット交換装置を備えた工作機械設備が提供される

テーブル又はパレット取付台とパレット支持部材との間でパレットを垂直状態で移動して載せ換え、パレット支持部材を垂直軸線周りに回転させて、新しいパレットをパレット交換位置に割り出し、新しいパレットを垂直状態でテーブル又はパレット取付台に移動、載せ換えする。パレットを垂直状態で移動及び旋回しているので、パレットの交換動作に必要な床面積を小さくできる。

また、前記パレット交換装置のパレット支持部材は、前記主軸の軸線と直角をなす水平方向に前記テーブル又はパレット取付台を延長した位置に配置され、前記パレット支持部材のパレット移動側のパレット取付面と前記テーブル又はパレット取付台のパレット取付面とが平行に構成されるパレット交換装置を備えた工作機械設備が提供される。

パレット支持部材が、主軸の軸線と直角をなす水平方向にテーブ ル又はパレット取付台を延長した位置に配置されるので、パレット 移動動作は直線運動だけとなり、この構成によってもパレットの交換動作に必要な床面積を小さくできる。

また、前記パレット交換装置に隣接して設けられ、前記パレットを垂直状態で着脱可能に保持し、前記パレット支持部材の回転円の半径方向に、前記パレット移動手段によって前記パレットを垂直状態で移動して前記パレット支持部材との間で前記パレットを載せ換える少くとも1つのパレットストッカを更に具備するパレット交換装置を備えた工作機械設備が提供される。

パレット支持部材が支持するパレット数を超えた数のパレットを 工作機械に移動する場合、パレットストッカを必要とするが、パレ ット支持部材の回転円の半径方向にパレットを垂直状態で移動して 載せ換えることが可能な位置にパレットストッカを配置することに より、工作機械設備全体の設置面積を小さくできる。

また、前記パレット交換装置のベースは、前記テーブル又はパレット取付台のパレット取付面と直角をなす水平方向に敷設された軌道上を走行可能に設けられ、前記パレットを垂直状態で着脱可能に保持する少くとも1つのパレットストッカが前記軌道の近傍に配置され、前記パレット支持部材と前記パレットストッカとの位置合わせ後、前記パレット移動手段によって前記パレット支持部材と前記パレットストッカとの間で前記パレットを垂直状態で移動して載せ換えるように構成したパレット交換装置を備えた工作機械設備が提供される。

パレット交換装置が軌道上を走行できるので、軌道に沿って設けられた多数のパレットストッカとの間でパレットを垂直状態で移動でき、パレットストッカを多数必要とする場合でも工作機械設備全体の設置面積を小さくできる。

また、前記軌道の一側又は両側に複数の前記工作機械を配置して

、前記軌道上を走行する前記パレット交換装置によって複数のパレットストッカと複数の工作機械相互間で前記パレットを垂直状態で移動して載せ換えるように構成したパレット交換装置を備えた工作機械設備が提供される。

軌道の一側又は両側に配置した複数のパレットストッカと複数の 工作機械との相互間でパレットを垂直状態で移動でき、複数のパレットストッカ及び工作機械が設置される場合でも工作機械設備全体 の設置面積を小さくできる。

また、前記パレット交換装置は、前記パレット支持部材及びパレット移動手段を、床上に固定して用いる固定式ベース、軌道上を走行させて用いる走行式ベースのいずれのベースにも取付け可能に構成したパレット交換装置を備えた工作機械設備が提供される。

工作機械とパレット交換装置とで構成される最小構成の工作機械設備を、パレット交換装置を軌道上で走行させ、パレットストッカや工作機械を増設した工作機械設備に拡張する場合、パレット交換装置のベースを固定式ベースから走行式ベースに取替え、パレット支持部材やパレット移動手段はそのまま利用することができる構成である。工作機械設備全体の設置面積を可及的に小さくして、工作機械設備の構成替えを容易に行える。

本発明によれば、工作機械のテーブル又はパレット取付台の垂直に形成されたパレット取付面と、パレット交換装置の垂直に形成されたパレット取付面との間で、パレットを垂直に保持した状態で移動、旋回して交換するようにしたので、パレット交換装置を備えた工作機械設備の設置面積を格段に小さくすることが可能となった。

また、パレット交換装置のほかにパレットストッカを設置したり 、パレット交換装置を走行式にして工作機械やパレットストッカを 増設しても、パレット交換装置を備えた工作機械設備の設置面積を 可及的に小さくできる。

図面の簡単な説明

図1は、本発明の第1の実施形態によるパレット交換装置を備えた工作機械設備を示す斜視図である。

図2は、図1の工作機械のテーブルの斜視図である。

図3は、パレットの斜視図である。

図4は、パレットがテーブルにクランプされた状態を示す断面図 である。

図5は、パレットがテーブルからアンクランプされた状態を示す 断面図である。

図6は、パレット交換装置の平面図である。

図7は、パレット交換動作を説明するためのパレット交換装置を 工作機械と共に示す斜視図である。

図8は、パレット交換動作を説明するためのパレット交換装置を工作機械と共に示す斜視図である。

図 9 は、パレット交換動作を説明するためのパレット交換装置を 工作機械と共に示す斜視図である。

図10は、固定式のパレット交換装置の断面図である。

図11は、走行式のパレット交換装置の断面図である。

図12は、本発明の第2の実施形態によるパレット交換装置を備 えた工作機械設備を示す平面図である。

図13は、本発明の第3の実施形態によるパレット交換装置を備えた工作機械設備を示す平面図である。

発明を実施する最良の形態

以下、添付図面を参照して本発明の好ましい実施形態を説明する

先ず、図1を参照すると、本発明の第1の実施形態によるパレット交換装置11は、工作機械101に隣接させて配置され、垂直に配置した新旧パレットP、P′を垂直状態のままで交換する。工作機械101は、第1と第2のベッド103a、103b、第1のベッド103a上に設けられたコラム107、コラム107に設けられ主軸(図示せず)を回転可能に支持する主軸頭109、第2のベッド103b上に設けられたテーブル115を主要な構成要素として具備している。

第1のベッド103aの上面には、Z軸案内レール105a、105bが前記主軸の回転軸線Oに平行に延設されており、コラム107はZ軸案内レール105a、105b上を往復動可能に設けられている。また、工作機械101は、Z軸送り手段として、第1のベッド103a内にZ軸方向に延設されたねじ軸(図示せず)、該ねじ軸の一端に連結されたサーボモータ(図示せず)、コラム107の下端部に設けられ前記ねじ軸に係合するナット(図示せず)を具備している。

前記主軸は、主軸頭109により水平な回転軸線〇を中心として回転可能に、かつコラム107の前面から2軸方向に突出するように支持されている。前記主軸の先端部には、工具Tが、工具ホルダ(図示せず)、ドローバー(図示せず)等の周知の工具装着手段を介して装着される。コラム107の前面(図示せず)には、平行な一対のY軸案内レールが垂直方向(Y軸方向)に延設されており、主軸頭109はY軸案内レールに沿って往復動可能にコラム107に取付けられている。また、工作機械101は、Y軸送り手段として、コラム107内にY軸方向に延設されたねじ軸(図示せず)、該ねじ軸の一端に連結されたサーボモータ111、主軸頭109に

設けられ前記ねじ軸に係合するナット(図示せず)を具備している。主軸頭109は、X軸周りの回転送りであるA軸、Y軸周りの回転送りであるB軸、Z軸周りの回転送りであるC軸の少くとも1つの回転送り動作が可能なものでも良い。

本実施形態において第2のベッド103 bは、第1のベッド103 a とは別部材をなし、第1のベッド103 a に対して前方、すなわち前記主軸の先端側に離間配置されている。第2のベッド103 bの上面には、平行に設けられた一対のX軸案内レール113 a、113 bがY軸およびZ軸に垂直なX軸方向に延設されており、テーブル115は、X軸案内レール113 a、113 b上を往復動可能に設けられている。また、工作機械101は、X軸送り手段とて、第2のベッド103 b内にX軸方向に延設されたねじ軸(図示せず)、該ねじ軸の一端に連結されたサーボモータ(図示せず)、支具備している。こうして、工作機械101は、X軸、Y軸、Z軸送り手段によりテーブル115に取付けられたパレットP上のワーク(図示せず)と工具Tとを直交3軸方向に相対移動しながらワークを加工する。

次に、図2〜図4を参照してテーブル115およびパレットP(P')の構成を説明する。なお、パレットPとパレットP'は同じ構成を有しているので、以下の説明ではパレットPについてのみ記載する。

図2において、テーブル115は、前記主軸の前面に対面する垂直な平面より成るパレット取付面117aを有した板部材117を備えて全体的に概ね三角形状の断面を有した部材より成る。パレット取付面117aに沿ってパレットを上下動させるリフト手段119、パレットPをパレット取付

面117a沿いにX軸方向に案内する案内手段、パレットPをパレット取付面117aに対してY軸およびZ軸方向に支持する支持手段、および、パレットPをパレット取付面117aに固定するクランプ手段が配設されている。更に、パレット取付面117aには、パレットPをパレット取付面117aに対してX軸方向に位置決めするX軸位置決め手段としての係合突起148が設けられている。

リフト手段119は、パレット取付面117aに沿ってX軸方向に互いに離間配置された複数のブラケット121、ブラケット121に取付けられ2軸方向に延びる回転軸125を中心として回転可能に設けられたリンク部材123の上側の端部に乙軸方向に延びる回転軸を中心として回転可能に取付けられたリフトローラ127、各リンク部材123の下側の端部に連結されX軸方向に進退するピストン棒131aを有した流体シリンダ、好ましくは空圧シリンダから成るリフトシリンダ131を具備している。リフト手段119は、こうした構成により、ピストンを131aの位置に従い、図2に示すリフト位置と、リンク部材123が図2において反時計周りの方向に所定角度回転した支持位置との間で、リフトローラ127を上下動させる。なお、リフトラ127は、リフト手段119の一部をなすと同時に後述する案内手段の一部を形成する。

前記案内手段は、リフトローラ127に加えて、第1の水平案内ローラ137aおよび第2の水平案内ローラ140、147を具備している。第1の水平案内ローラ137aは、パレット取付面117aの上縁部および下縁部に沿ってX軸方向に互いに離間配置された複数の可動クランプ部材137の各々に、Y軸方向に延びる回転軸を中心として回転可能に支持されている。第2の水平案内ローラ

140、147は、上側の可動クランプ部材137の下方において、パレット取付面117aに沿ってX軸方向に互いに離間配置された複数のブラケット138の各々、および、下側の可動クランプ部材137の上方においてパレット取付面117aに沿ってX軸方向に互いに離間配置された複数のブラケット145の各々に、Y軸方向に延びる回転軸を中心として回転可能に支持されている。なお、可動クランプ部材137は、案内手段の一部をなすと同時に後述するクランプ手段の主要部分を形成する。

前記支持手段は、パレット取付面117aに取付けられた複数の第1と第2の水平支持部材133、139、および、複数の垂直支持部材149を具備している。第1の水平支持部材133は、パレット取付面117aの上縁部および下縁部に沿ってX軸方向に互いに離間配置され、第2の水平支持部材139は、パレット取付面117aの概ね中心線に沿ってX軸方向に互いに離間配置されている。第1と第2の水平支持部材133、139は、パレット取付面117aに取付けられるパレットPに対面するように垂直に形成された第1と第2の水平支持面135、141を有している。垂直支持部材149は、第2の水平支持部材139の下方においてX軸方向に互いに離間配置されており、上方に面して水平に形成された垂直支持面151を有している。

前記クランプ手段は、可動クランプ部材137、可動クランプ部材137をZ軸方向にパレット取付面117aから離反させる前記流体シリンダ、好ましくは空圧シリンダ(図示せず)から成るアンクランプシリンダ(図示せず)、可動クランプ部材137をパレット取付面117aへ接近する方向へ付勢する付勢手段としてのクランプスプリング133a(図4、5参照)、および、水平支持部材139に固定された静止クランプ部材143を具備している。本実

施形態において、アンクランプシリンダは第1の支持部材133内 に組み込まれている。

なお、パレットP、P′およびワークが比較的軽量である場合には、上述したリフト手段や垂直支持手段を設けることなく、案内手段としてのリフトローラ127に直接パレットを支持するようにしてもよい。

次に、図3を参照すると、パレットPは、ワーク(図示せず)を取付けるためのワーク取付面201aを有した板部材201を具備しており、ワーク取付面201aは、該パレットPをパレット取付面117aに取付けたときに、前記主軸の前面に対面する垂直平面より成る。板部材201においてワーク取付面201aの反対側の面は、テーブル115のパレット取付面117aに対面するテーブル15の前記案内手段と相俟ってパレットPをパレット取付面117aに沿って案内するための案内手段、および、前記支持手段に当接する支承手段が配設されている。テーブル面201bには、更に、テーブル115の係合突起148と係合してパレットPをパレット取付面117aに対してX軸方向に位置決めする位置決め手段として嵌合部221が配設されている。

パレットPの前記案内手段は、テーブル面201bの上縁部と下縁部に沿って互いに平行に延設された一対の第1の案内レール207a、207bの各々に 7a、207bと、第1の案内レール207a、207bの各々に 平行に延設された一対の第2の案内レール205a、205bとを 具備している。第1の案内レール207a、207bの各々は、パレットPをパレット取付面117aに取付けたときに(図4、5参照)、第1の水平案内ローラ137aに接触する第1の案内面206を有している。第2の案内レール205a、205bの各々は、

パレットPをパレット取付面117aに取付けたときに第2の水平 案内ローラ140、147に接触する第2の案内面204を有している。ここで、図3~5を参照すると、第1と第2の案内面206、204は、Z軸方向に互いに反対向きに形成されていることが理解されよう。また、リフト手段119が図2に示すリフト位置にあるとき、リフトローラ127は、第2の案内レール205a、205bのうち、パレットPをパレット取付面117aに取付けたときに上側に配置される案内レール205aの下端面に接触する(図5参照)。

前記支承手段は、パレットPのテーブル面201bに取付けられ た、複数の第1の水平支承部材209、複数の第2の水平支承部材 213、および、複数の垂直支承部材217を具備している。第1 の水平支承部材209は、第1の案内レール207a、207bの 各々の両側においてX軸方向に互いに離間配置されており、パレッ トPをパレット取付面117aに取付けたときに(図4、5参照) 、第1の水平支持部材133の第1の水平支持面135の各々に接 触可能に形成された第1の水平支承面211を有している。第2の 水平支承部材213は、パレットPのX軸方向の概ね中心線は挟ん で両側においてX軸方向に互いに離間配置されており、パレットP をパレット取付面117aに取付けたときに(図4、5参照)、第 2の水平支持部材139の第2の垂直支持面141の各々に接触可 能に形成された第2の水平支承面213を有している。垂直支承部 材217は、第2の水平支持部材139の近傍に配置されており、 垂直支持部材149の垂直支持面151の各々に接触可能に形成さ れた垂直支承面219を有している。第1の水平支承部材209は 、また、可動クランプ部材137と第1の水平支持部材133との 間に挟持又はクランプされるようになっている(図5参照)。

ここでは、テーブル115に垂直なパレット取付面117aが形成された実施形態を示したが、水平なテーブル上面に垂直なパレット取付面を有するパレット取付台を固定し、パレット取付台に図2で説明したパレットを着脱する各種の部材が設けられる構成にしても良い。

次に、図1、6、10を参照すると、パレット交換装置11は、基台をなすベース13、ベース13に垂直軸線を中心として回転可能に設けられる旋回台15、旋回台15に立設された板状の部材より成り両側面に各1枚のパレットを着脱可能に取付けるパレット支持部材17を主要な構成要素として具備し、パレット支持部材17の両側面はパレット取付面17a、17bとなっている。なお、図1では参照符号19、21により略示されているが、パレット取付面17a、17bには、テーブル115のリフト手段119、案内手段、支持手段、位置決め手段、および、クランプ手段等の装置構成が配設されている。また、図1ではパレット支持部材17には、未加工ワーク(図示せず)を取付けた新パレットP/が取付けられ、テーブル115には加工中のワーク(図示せず)又は加工済ワーク(図示せず)が取付けられた旧パレットPが取付けられている。

旋回台15は、中心軸15aが下方に伸び、ベース13に回転可能に軸受支持されるとともに、複数個のローラ15bがベース13上を転動することによってベース13に回転可能に設けられている。中心軸15aに取付けられたスプロケット15cと、ベース13に取付けられたサーボモータ41の出力軸に取付けられたスプロケット41aとの間にチェーン43が張架され、旋回台15は旋回及び割出し位置決めされる。

パレット交換装置11は、パレット支持部材17とテーブル11 5との間でパレットP、P′を移動させ載せ換えるためのパレット 移動手段を更に具備している。図6を参照すると、パレット移動手 段は、パレット支持部材17の頂部に配設された板状の可動ベース 部材 2 3 および 可動ベース部材 2 3 に設けられ該可動ベース部材 2 3と共に移動するチェーン駆動手段とを具備している。可動ベース 部材23は、図示しないベース駆動機構により、パレット支持部材 17に対してX軸およびZ軸方向に移動可能に設けられている。前 記チェーン駆動手段は、Y軸方向に延びる出力軸25aを有する駆 動モータ 2 5 、 駆 動モータ 2 5 の出力 軸 2 5 a に 取付けられた駆動 スプロケット27、駆動モータ25の出力軸25aと平行に設けら れた回転軸29aに取付けられた従動スプロケット29、駆動スプ ロケット27と従動スプロケット29の間に張架された駆動チェー ン 3 1 、 該 従 動 ス プ ロ ケ ッ ト 2 9 と 同 心 に 回 転 軸 2 9 a に 取 付 け ら れた第1のスプロケット33、駆動モータ25の出力軸25aを挟 んで反対側に配置されY軸方向に延びる回転軸35aに取付けられ た第2のスプロケット35、第1と第2のスプロケット33、35 の間に張架されX-Z平面内で回転する従動チェーン37、および 、パレットP、P′の係止部203に係合可能に従動チェーン37 に取付けられた係合部39を具備している。

以下、図1および図7~図9を参照して本実施形態の作用を説明する。なお、以下の説明では、テーブル115に取付けられたパレットPに固定されたワーク(図示せず)の加工が完了した状態(図1)からパレット交換プロセスを説明する。

図1において、ワーク加工が完了すると、工作機械11はパレット交換動作を開始する。すなわち、先ず、X軸送り手段が起動して、テーブル115はパレット交換装置11との間でパレットP、P を交換するパレット交換位置、すなわちパレット交換装置11に最も接近したX軸のストロークエンドへ向けて、X軸案内レール1

13a、113bに沿って移動し位置決めされる。テーブル115がパレット交換位置へ到達すると、後述するパレットのアンクランプ動作が開始する。つまり、図2、5において、アンクランプシリンダ(図示せず)へ作動流体が供給され、可動クランプ部材137が、クランプスプリング133aの付勢力に対抗して2軸方向にパレットPへ接近する。これにより、可動クランプ部材137と第1の水平支持部材133との間および静止クランプ部材143と第2の水平支持部材139との間に挟持されていた第1と第2の水平支承部材209、213が自由に移動できるようになる。また、可動クランプ部材137が更に前進してパレットPに当接すると、パレットPは、可動クランプ部材137によりテーブル115から離反する方向(図5において右方)に付勢される。

可動クランプ部材137の移動開始と同時又はその後に、リフトシリンダ131に作動流体が供給されピストン棒131aが伸長する。これにより、連接部材129は、図2において左方へ移動し、リンク部材123が時計回りの方向に回転して支持位置から図2に示すリフト位置へ移動する。これにより、リフト手段119のリフトローラ127が、一対の第2の案内レールのうち上側の案内レール205aの下端面に当接し、パレットPは上動してリフトローラ127により垂直方向に保持される。こうして、垂直支承部材217の垂直支承面219が、垂直支持部材149の垂直支持面151から離反し、パレットPは水平方向に移動可能となる。

パレットPは水平方向に移動可能となると、パレットPは可動クランプ部材137により付勢されて、テーブル115のパレット取付面117aから離反し、嵌合部221が係合突起148から離反し両者間の係合が解除される。また、パレットPが可動クランプ部材137により付勢されることにより、第1の水平案内ローラ13

7 a が第 1 の案内面 2 0 6 に押圧されると共に、第 2 の水平案内ローラ 1 4 0、1 4 7 が第 2 の案内面 2 0 4 に押圧される。こうして、パレット P は、第 1 の水平案内ローラ 1 3 7 a と第 1 の案内レール 2 0 7 a、2 0 7 b との間、および、第 2 の水平案内ローラ 1 4 0、1 4 7 と第 2 の案内レール 2 0 7 a、2 0 7 b との間には、反対方向に同じ大きさの押圧力が作用し、これにより、パレット P は X 軸方向に移動可能に、かつ、 Z 軸方向には移動できないように保持される。

上述した工作機械101のパレット交換動作の開始と同時又はパレット交換動作が開始した後に、機械制御装置からパレット交換装置11へパレット交換指令が送出される。パレット交換指令を受け取ると、パレット交換装置11は旋回ベース15を回転して、パレット取付面17a、17bのうち、パレットP、P′が取付けられていない面17aが、テーブル115のパレット取付面117aと平行となるように、すなわちパレット取付面17aがX-Y平面内に配置されるように、パレット支持部材17を位置決めする(図6参照)。

次いで、可動ベース部材23がX軸方向にテーブル115へ接近動作を開始する。係合部材39が、テーブル115に取付けられている旧パレットPの係止部203に係合可能な位置に到達すると、可動ベース部材23は停止すると共にZ軸方向へ旧パレットPへ接近し、係合部材39を係止部203の係合凹部203aに係合させる。次いで、可動ベース部材23がX軸方向に後退すると同時に、駆動モータ25が図6において時計回りの方向に回転し、従動チェーン37を矢印Rの方向に回動することにより、旧パレットPがテーブル115のパレット取付面117aから引き出され(図7参照)、旧パレットPは、パレット支持部材17のパレット取付面17

aに移動する。既述したように、パレット取付面17aは、テーブル115のパレット取付面117aと同様の構成を有しており、パレット支持部材17のパレット取付面17a上に移動した旧パレットPは、後述するテーブル115のクランプ動作と同様のクランプ動作により、該パレット取付面17aの所定位置に案内、固定される。旧パレットPがパレット取付面17aに固定されると、可動ベース部材23は、Z軸方向に旧パレットPから離反する方向に移動し、係合部材39と係止部材203との間の係合を解除する。

次いで、旋回ベース15が回転し(図8参照)、新パレットP′が取付けられているパレット取付面17bがX-Y平面内に配置されるように、パレット支持部材17を位置決めする(図9参照)。 次いで、パレット支持部材17を位置決めする(図9参照)。 れている新パレットP′が、既述したテーブル115のアンクランプ動作と同様のアンクランプ動作によってアンクランプもし、係合ので、公の係上部材203とが係合した後、可動ベース部材23は、2軸方向に新パレットP′に接近し、係の部材39と新パレットP′の係止部材203とが係合した後、可動ベース部材23が8両時又はその直後に駆動モータ27が図6において反時計回りの方向に回転し、従動チェーン37が 矢印Rとは反対方向に回転する。これにより、新パレット支持部材17のパレット取付面17aへの旧パレットPの移動経路に沿って逆方向に移動を開始する。

こうして新パレットP′は、パレット支持部材17のパレット取付面17bからテーブル115のパレット取付面117aへ移動する。その際、第1の水平案内ローラ137aが第1の案内面206に接触し、第2の水平案内ローラ140、147の各々が第2の案

内面204接触し、かつ、リフトローラ127が一対の第2の案内 レールのうち上側の案内レール205aの下端面に接触し、各案内 レールとローラとの接触によって、新パレットP'は、パレット取 付面117a沿いにX軸方向へ案内される(図5参照)。

可動べース部材23がX軸方向へ所定位置へ到達し、かつ、駆動モータ25が所定の角度を以て回転して、新パレットP'が、X軸方向の位置決め手段としての嵌合部221と係合突起148とが係合可能な位置に到達すると、可動ベース部材23は、Z軸方向に新パレットP'から離反する方向に移動し、パレット交換装置11のパレット支持部材17上に戻る。これと同時に、テーブル115がクランプ動作を開始する。すなわち、リフトシリンダ131への作動流体の供給が停止されて、ピストン棒131aが後退し、これによって、リンク部材123が、図2に示すリフト位置から支持位置へ、回転軸125を中心として反時計回りの方向に回転して、が新パレットP'と共に下動する。垂直支持面151に接触すると、リフトローラ127は第1の案内レール205aの下端面から離反し、新パレットP'は垂直支持部材149により垂直方向に支持され、Y軸方向に正確に位置決めされる。

次いで、アンクランプシリンダ(図示せず)への加圧流体の供給が停止され、可動クランプ部材137は、クランプシリンダ(図示せず)への加圧流体の供給により Z 軸方向にテーブル115のパレット取付面117aへ向けて接近する。これにより、第1の水平支承部材209が可動クランプ部材137により押圧され、嵌合部221と係合突起148とが係合して新パレットP'がX軸方向に正確に位置決めされ、かつ、第1の水平支承部材209が第1の水平支持部材133と可動クランプ部材137の間にクランプされ、か

つ、第2の水平支承部材213が第2の水平支持部材139と静止 クランプ部材143との間にクランプされ、新パレットP'は第1 と第2の水平支持部材133、139により水平方向に支持される と共に乙軸方向に正確に位置決めされる。クランプスプリング13 3aは、電源断や非常停止の時に新パレットP'がテーブル115 から離れないようにするために設けられている。

新パレットP'がテーブル115にクランプされている間又はその後に、パレット支持部材17が180°回転して、旧パレットPを図6においてP'で示す位置に移動し、旧パレットPに取付けられている加工済ワークと未加工ワークとを交換する準備が整う。オペレータは、この位置で旧パレットPのワークの取付け、取はずし作業を行う。

次に図12を参照して、本発明の第2の実施形態を説明する。

第2の実施形態は、第1の実施形態の工作機械101及びパレット交換装置11に、更にパレットストッカ51を設けたものである。パレットストッカ51は、平面図である図12において、パレット交換装置11のパレット支持部材17の旋回円に対して、半径方向を向くように少くとも1つ配置される。図12には、7つのパレットストッカが設けられ、パレット支持部材17に装着されたパレットP'が上述のパレット移動手段によってパレット支持部材17とパレットストッカ51との間でパレットP'の載せ換えが行われる。各パレットストッカ51の一面には垂直にパレットを着脱可能に保持する上述のパレット支持部材17と同様の機構が設けられている。パレット支持部材17はサーボモータ41によって、パレット支持部材17のパレット取付面とパレットストッカ51のパレット取付面とが平行になるように割出し位置決めされた後、パレットの移動が行われる。

次に図13を参照して、本発明の第3の実施形態を説明する。

第3の実施形態のパレット交換装置11は、図11に示すように、テーブル115のパレット取付面と直角をなす水平方向に敷設された軌道61上を走行可能である。この走行式のパレット交換装置は、車輪63aを具備した走行式ベース63に旋回台15及びパレット支持部材17がサーボモータ41によって回転及び割出し位置決め可能に設けられる。走行式ベース63には、更にサーボモータ65が設けられ、その下向きに突出した出力軸にはピニオン65aが締結され、軌道61と平行な長手方向に敷設されたラック(図示せず)に噛み合って走行及び位置決めされる。軌道61の両側には計3台の工作機械101と6台のパレットストッカ51が配置され、パレット交換装置を備えた工作機械設備が構成される。各パレットストッカ51のパレット取付面は、各工作機械101のテーブル115のパレット取付面と平行である。この構成によって、各工作機械101及び各パレットストッカ51相互間でパレットの交換が行える。

工作機械101やパレットストッカ51が複数になると、各パレット交換位置においてテーブル115のパレット取付面とパレット交換装置11のパレット支持部材17のパレット取付面とパレットストッカ51のパレット取付面とを厳密に平行出しするのは難しく、若干の狂いが発生する。そのとき、サーボモータ41及び65が各パレット交換位置における平行度の狂いをなくすように位置決めされ、スムーズにパレットの移動を行う。

また第1、第2の実施形態で説明したベース13は床面に固定して用いる固定式ベースであり、このベース13に設けられた固定式のパレット交換装置の旋回台15、パレット支持部材17及び関連部材を固定式のベース13から取りはずし、走行式ベース63に組

付けることにより、走行式のパレット交換装置に取替えることができる。これにより、図1や図12の構成で導入した第1又は第2の実施形態の工作機械設備を、容易に、ほとんど無駄部材を発生させることなく図13の構成である第3の実施形態の工作機械設備に改造することができる。

本発明のパレット交換装置11は、少くとも2つのパレット取付面を有する旋回式のパレット支持部材17を具備しているので、工作機械101から旧パレットPを取り込んだらすぐ旋回し、新パレットP′を工作機械101へ移動でき、工作機械との間のパレット交換時間が短かく、工作機械のパレット交換による非切削時間を短縮できる。また、軌道の両側に工作機械を設置することや、パレットストッカのもう一方の面又は両面にパレットを装着することや、軌道端にパレットストッカを配置することが可能となり、色々な構成の工作機械設備を得ることができる。図12の第2の実施形態では、一番左上のパレットストッカが段取りステーションとなり、オペレータがパレットへのワーク取付け、取はずしを行う。図13の第3の実施形態では、一番左のパレットストッカが段取りステーションとなる。

請 求 の 範 囲

1. テーブル又はパレット取付台に取付けられるパレットを自動交換するパレット交換装置を備えた工作機械設備において、

水平軸線周りに回転可能に支持され前端に工具を装着する主軸と、前記主軸の前面に対面し、垂直面にパレットを着脱可能に取付けるテーブル又はパレット取付台とを有して、前記パレットに固定されたワークを加工する工作機械と、

前記テーブル又はパレット取付台に隣接して設けられ、パレット交換装置の基台となるベースと、前記ベースに垂直軸線を中心として回転割出し可能に設けられ、少くとも2つの垂直なパレット取付面を有して前記パレットを着脱可能に取付けるパレット支持部材と、前記テーブル又はパレット取付台と前記パレット支持部材との間で前記パレットを垂直状態で移動させて載せ換えるパレット移動手段とを有するパレット交換装置と、

を具備することを特徴としたパレット交換装置を備えた工作機械 設備。

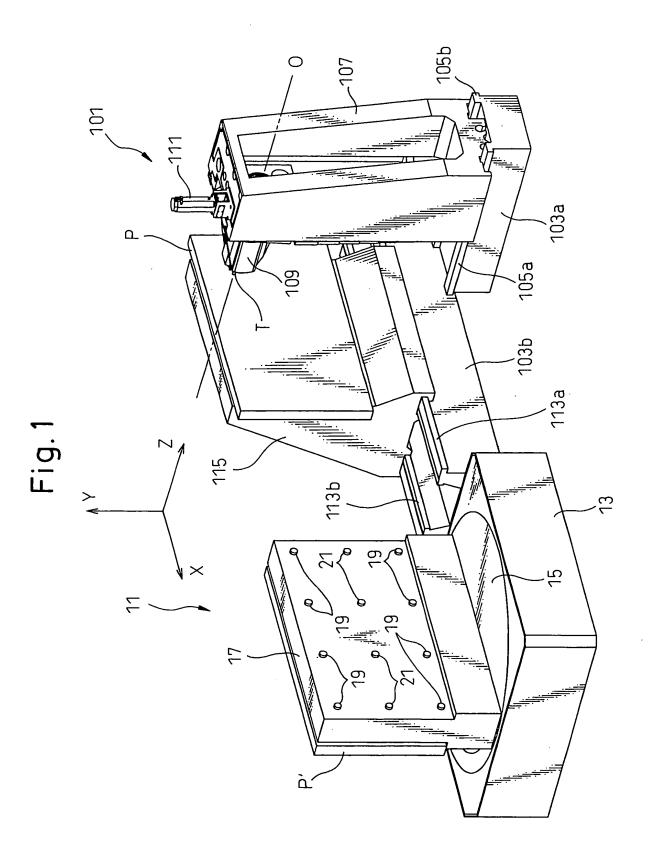
- 2. 前記パレット交換装置のパレット支持部材は、前記主軸の軸線と直角をなす水平方向に前記テーブル又はパレット取付台を延長した位置に配置され、前記パレット支持部材のパレット移動側のパレット取付面と前記テーブル又はパレット取付台のパレット取付面とが平行に構成される請求項1に記載のパレット交換装置を備えた工作機械設備。
- 3. 前記パレット交換装置に隣接して設けられ、前記パレットを 垂直状態で着脱可能に保持し、前記パレット支持部材の回転円の半 径方向に、前記パレット移動手段によって前記パレットを垂直状態 で移動して前記パレット支持部材との間で前記パレットを載せ換え

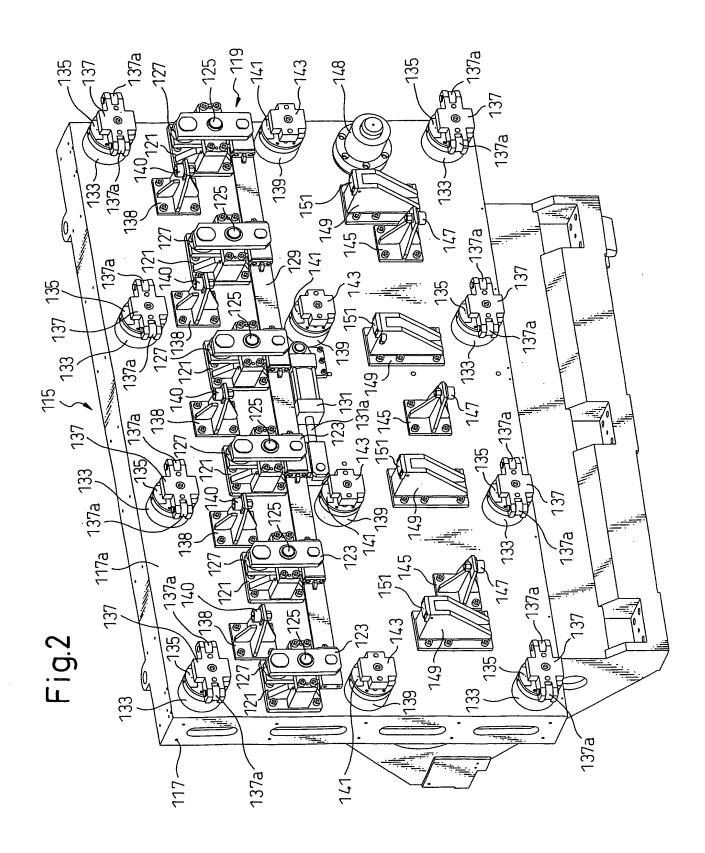
る少くとも1つのパレットストッカを更に具備する請求項1又は2 に記載のパレット交換装置を備えた工作機械設備。

- 4. 前記パレット交換装置のベースは、前記テーブル又はパレット取付台のパレット取付面と直角をなす水平方向に敷設された軌道上を走行可能に設けられ、前記パレットを垂直状態で着脱可能に保持する少くとも1つのパレットストッカが前記軌道の近傍に配置され、前記パレット支持部材と前記パレットストッカとの位置合わせ後、前記パレット移動手段によって前記パレット支持部材と前記パレットストッカとの間で前記パレットを垂直状態で移動して載せ換えるように構成した請求項1に記載のパレット交換装置を備えた工作機械設備。
- 5. 前記軌道の一側又は両側に複数の前記工作機械を配置して、 前記軌道上を走行する前記パレット交換装置によって複数のパレッ トストッカと複数の工作機械相互間で前記パレットを垂直状態で移 動して載せ換えるように構成した請求項4に記載のパレット交換装 置を備えた工作機械設備。
- 6. 前記パレット交換装置は、前記パレット支持部材及びパレット移動手段を、床上に固定して用いる固定式ベース、軌道上を走行させて用いる走行式ベースのいずれのベースにも取付け可能に構成した請求項1に記載のパレット交換装置を備えた工作機械設備。

要 約 書

工作機械101のテーブル115の垂直に形成されたパレット取付面から、パレット交換装置11の垂直に形成されたパレット支持部材17のパレット取付面へ、パレットPを垂直に保持した状態で移動し、旋回台15を垂直軸線周りに180°旋回割出し後、パレットP'をパレット支持部材17からテーブル115へ移動する。





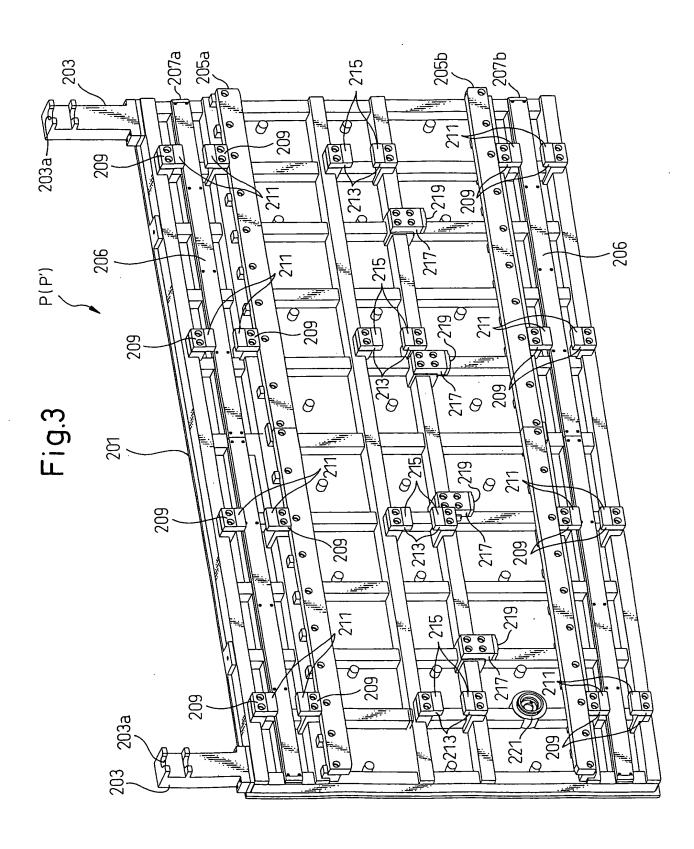


Fig.4

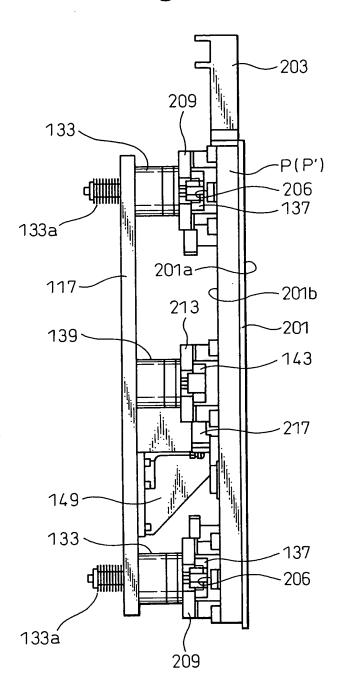
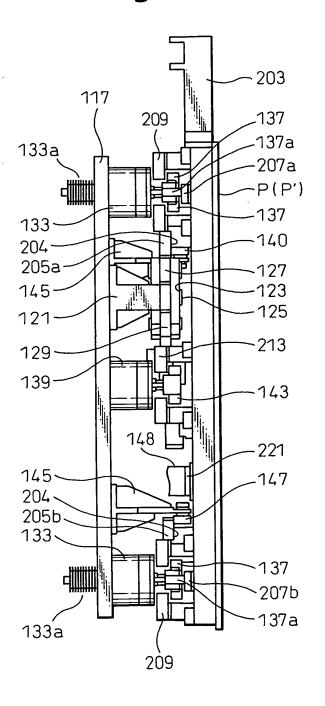
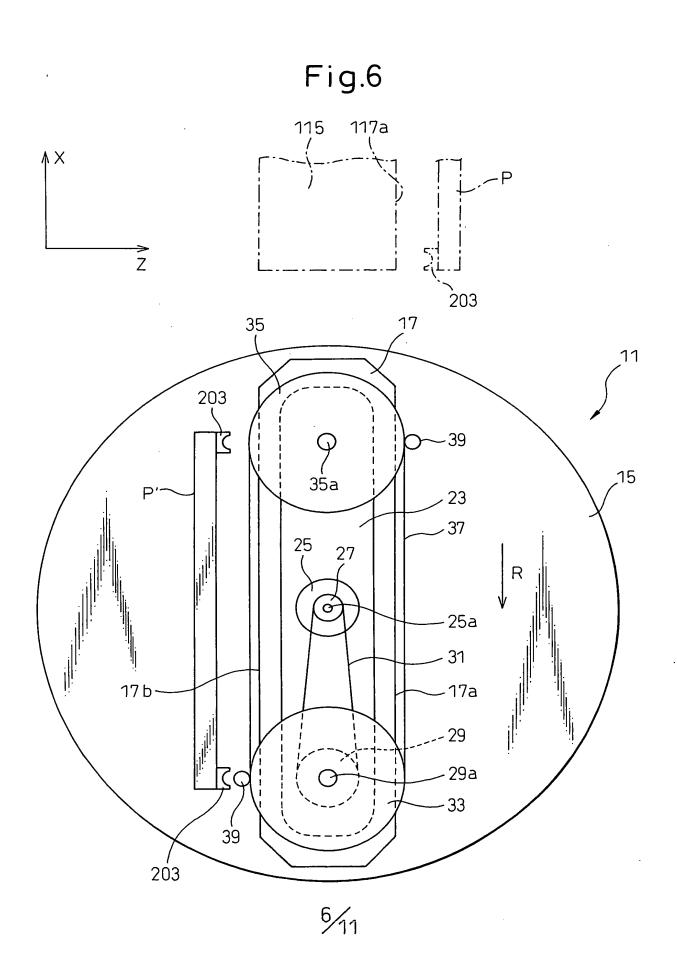


Fig.5

) .





.)

